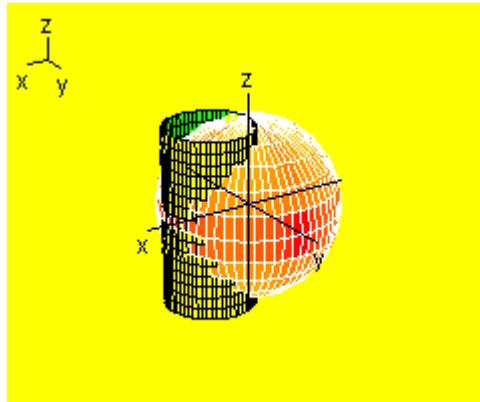


#1: Viviani-Kurve (parametrische Herleitung)

#2: -----

#3: Eine Kugel und ein Zylinder schneiden sich. Der Zylinder hat den halben Kugelradius. Eine Zylinderaußenlinie liegt in der Kugelachse.



#4: -----

#5: Zur Zeichnung:

#6: Kugelpunkt(r, B, L) := $r \cdot [\cos(B) \cdot \cos(L), \cos(B) \cdot \sin(L), \sin(B)]$

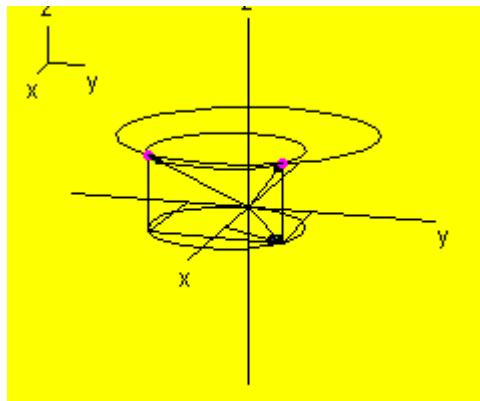
#7: VECTOR(VECTOR(Kugelpunkt(4, B, L), B, -90°, 90°, 15°), L, 0, 360°, 6°)

#8: Zylinderpunkt(MP, r, t, z) := MP + $[r \cdot \cos(t), r \cdot \sin(t), z]$

#9: VECTOR(VECTOR(Zylinderpunkt([2, 0, 0], 2, t, z), t, 0, 360°, 6°), z, -4, 4, 0.5)

#10: -----

#11: Wir betrachten einen Breitenkreis und einen Zylinderkreis.



#12: In den Schnittpunkten müssen zunächst die z -Werte von Kugel und

Zylinder übereinstimmen.

#13: $[4 \cdot \cos(B) \cdot \cos(L), 4 \cdot \cos(B) \cdot \sin(L), 4 \cdot \sin(B)]$

#14: $[2 \cdot \cos(t) + 2, 2 \cdot \sin(t), 4 \cdot \sin(B)]$

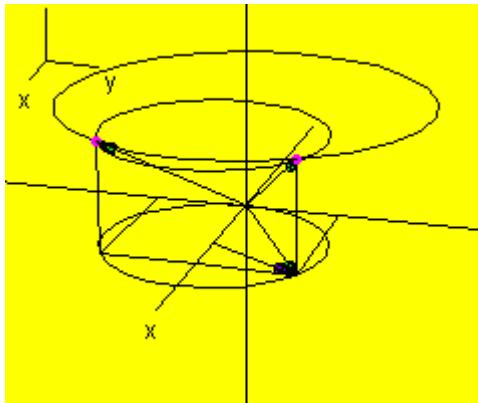
#15: L ist der Winkel um den sich der Kugelpunkt um die z-Achse gedreht hat.

#16: t ist der Winkel um den sich der Zylinderpunkt um die Achse $[2, 0, z]$ gedreht hat.

#17: Die Projektion des Schnittpunktes auf die x-y-Ebene:

#18: $\text{proj} := [4 \cdot \cos(B) \cdot \cos(L), 4 \cdot \cos(B) \cdot \sin(L), 0]$

#19: liegt auf dem Zylinderkreis in der x-y-Ebene.



#20: Der Winkel zwischen Projektion und x-Achse ist der Winkel L des Schnittpunktes bzgl. der Kugel.

#21: Der Winkel zwischen dem zugehörigen Radiusvektor des Zylinders und der x-Achse ist t.

#22: Der Winkel t ist doppelt so groß wie L, also $t=2L$ nach dem Peripherie-Winkelsatz.

#23: Der besagt, das der Peripheriewinkel über einer Sehne halb so groß ist wie der zugehörige Zentriwinkel.

#24: Kugelpunkt und Zylinderpunkt müssen gleich sein:

#25: $[4 \cdot \cos(B) \cdot \cos(L), 4 \cdot \cos(B) \cdot \sin(L), 4 \cdot \sin(B)]$

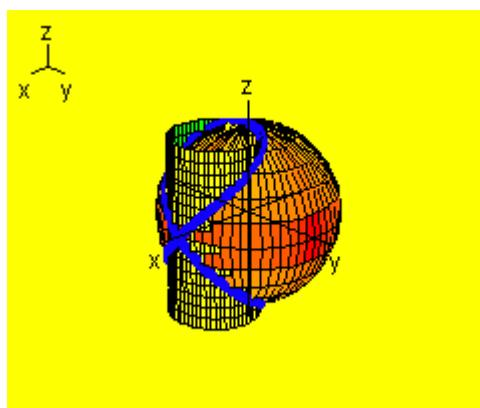
#26: $[2 \cdot \cos(t) + 2, 2 \cdot \sin(t), 4 \cdot \sin(B)]$

#27: Das bedeutet, dass die y-Komponenten gleich sein müssen:

```

#28: 2·SIN(t) = 4·COS(B)·SIN(L)
#29: Es gilt t = 2L:
#30: 2·SIN(2·L) = 4·COS(B)·SIN(L)
#31: Es gilt allgemein: SIN(2·α) = 2·COS(α)·SIN(α). Also gilt:
#32: 2·2·COS(L)·SIN(L) = 4·COS(B)·SIN(L)
#33: COS(L)·SIN(L) = COS(B)·SIN(L)
#34: COS(L) = COS(B)
#35: Das kann nur stimmen, wenn L=B ist.
#36: Der Drehwinkel L auf der Kugel, die geodätische Länge, stimmt mit
     der Breite B überein!
#37: Wir können also für die Schnittpunkte
#38: [4·COS(B)·COS(L), 4·COS(B)·SIN(L), 4·SIN(B)]
#39: den Winkel L durch B ersetzen:
#40: vivi(B) := [4·COS(B)·COS(B), 4·COS(B)·SIN(B), 4·SIN(B)]
#41: -----
#42: viviani(t) := 4·[COS(t)2, SIN(t)·COS(t), SIN(t)]
#43: Es ist einfach die Kugelgleichung für L=B .
#44: -----
#45: VECTOR([viviani(t)], t, 0, 360°, 1°)

```



```

#46: -----
#47: Merke:

```

#48: Die Viviani-Kurve ist der Ort aller Punkte mit betragsgleicher Länge und Breite auf der Kugel.

#49: -----

#50: Mögliche Verallgemeinerungen:

#51: Gleiche Problemstellung für Zylinder und Torus gibt die Kurve des Archytas.

#52: Was ist, wenn der Zylinder kleineren oder größeren Radius hat?

#53: Welche Kurve ergibt sich bei Schnitt von Zylinder mit Zylinder (Rohr-Verbindungen)?

#54: -----